3D 打印 · 开源项目 · 中文翻译版

Robotic Arm（Arduino 六轴，含装配手册与 BOM）

Robotic Arm（英文原版随附）

原作者	TomKnox（Printables @TomKnox）
原始页面	https://www.printables.com/model/1510558-robotic-arm
来源平台	Printables —— 开源 3D 打印模型社区（开源网站下载）
发布时间	2026-10-13
热度	点赞 950 · 下载 3082 · 文件 36 个
许可协议	作者未在 Printables 标注（原文以 GitHub 仓库许可为准）
文件构成	本文档（中文说明）+ 英文原版 PDF + 模型包（官网 3d-print 页可下载）

鸣谢原作者（Attribution）

本文件来源于开源 3D 打印社区 Printables（开源网站），原作者为 TomKnox。感谢原作者将设计与资料无偿公开分享。

中文版由 OpenHW Lab 翻译整理，版权归原作者所有；转载或使用请保留原作者署名并遵守 作者未在 Printables 标注（原文以 GitHub 仓库许可为准）。

1 项目简介

Arduino 机械臂完整工程：33 个打印件、装配手册、物料清单与固件，源码托管在 GitHub。

TomKnox 的这台 Arduino 机械臂是「工程完整」型的项目：模型只是入口，真正的资料在 GitHub 仓库里持续更新。

本站镜像了作者放在 Printables 的装配手册（9 MB）、物料清单（BOM）、固件源码包，都放在 `extra/` 目录里，离线也能看。

作者在页面上说明许可未在 Printables 标注、以仓库为准；因此本站按「保留署名 + 不商业使用」的方式镜像，如需商用请先联系作者。

要点：

- 33 个打印件（含 STEP/源文件）

- 9 MB 装配手册 PDF + BOM
- 固件源码包
- 项目仓库持续更新

2 模型文件清单

完整模型包已镜像到官网（www.openhwlab.com/3d-print），可直接下载。

(根目录)	32 个文件
0007-0505_idol-gear.stl、0007-0205_t2m1bi.stl、0007-0702_cover-axis3.stl、0007-0302_3m2c.stl、0007-0704_cover-axis4top.stl、0007-0202_2m2m.stl、0007-0403_4m2c.stl、0007-0103-1m2.stl、0007-0201_2m1.stl、0007-0701_cover-axis2.stl、0007-0504_gripper-right.stl、0007-0601_servo-gearbox.stl、0007-0204_t2m1bd.stl、0007-0602_fan-module.stl、0007-0507_servo-gear.stl、0007-0501_bottom-plate.stl、0007-0503_gripper-left.stl、0007-0304_t3m1c.stl、0007-0402_4m2.stl、0007-0508_top-plate.stl、0007-0801_feet.stl、0007-0301_3m1.stl、0007-0502_cylinder.stl、0007-0101-1m1.stl、0007-0303_3m2.stl、0007-0401_4m1.stl、0007-0703_cover-axis4.stl、0007-0506_pivot-arm.stl、0007-0603_suport-drivers.stl、0007-0404_t4m1e.stl、0007-0102-1m3.stl、0007-0203_2m2h.stl	

extra	3 个文件
firmware.zip、0007-1000_robotic-arm_bom.pdf、0007-1000_assembly_guide.pdf	

extra/Documentation	1 个文件
robotic-arm-bill-of-material.pdf	

3 许可与免责

许可协议：作者未在 Printables 标注（原文以 GitHub 仓库许可为准）

本文档为中文说明（含摘要与要点翻译），原始英文文档由原发布者在 Printables 上生成，已随本页提供。如翻译与英文原文有出入，以英文原文为准。模型的使用、打印与再分发请遵守原作者许可。

感谢开源社区：本页内容来自 Printables 开源社区，由 OpenHW Lab 翻译与镜像，仅供学习交流使用。原站无法访问时可直接在本站下载全部资料。